

Momento angular IV

$$[J_i, J_j] = i\hbar \sum_k \epsilon_{ijk} J_k$$

$$[J_x, J_y] = i\hbar J_z, \text{ etc.}$$

$$[J^2, J_i] = 0$$

Escogemos Z como eje de cuantización

$$J^2 |\psi, j, m\rangle = \hbar^2 j(j+1) |\psi, j, m\rangle$$

$$J_z |\psi, j, m\rangle = \hbar m |\psi, j, m\rangle$$

$$-j \leq m \leq j$$

• Los distintos valores de m , están separados por enteros

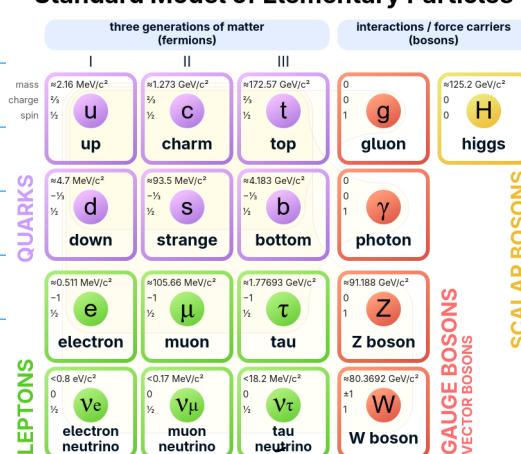
$$J_{\pm} = J_x \pm i J_y$$

- Con J_+ y J_- podemos obtener un ℓ -vector con valor de proyección $\hbar(m+1)$ o $\hbar(m-1)$ a partir de $|\psi, j, m\rangle$
- $2j$ debe ser entero.

$$j = 0, 1, 2, 3, \dots \text{ Bosones}$$

$$j = \frac{1}{2}, \frac{3}{2}, \frac{5}{2}, \dots \text{ Fermiones}$$

Standard Model of Elementary Particles



Para un j dado, los valores de m posibles son

$$m = -j, -j+1, \dots, j-1, j$$

Bosones

$j=2$
$j=1$
$j=0$
m	-2	-1	0	1	2

Fermiones

$j = \frac{5}{2}$
$j = \frac{3}{2}$
$j = \frac{1}{2}$
	$-\frac{5}{2}$	$-\frac{3}{2}$	$-\frac{1}{2}$	$\frac{1}{2}$	$\frac{3}{2}$	$\frac{5}{2}$

Si j es entero, m es entero

Si j es semi-entero, m es semi-entero

- Si tenemos dos e-vectores que corresponden a distinto e-valor entonces son ortogonales.

$$\langle \psi, j, m' | \psi, j, m \rangle = \delta_{j,j} \delta_{m,m'}$$

como siempre, elegimos a $|\psi, j, m\rangle$ normalizado

- Ya sabemos que $J_{\pm} |\psi, j, m\rangle$ es e-vector de J^2 , J_z con e-valores $\hbar^2 j(j+1)$ y $\hbar(m \pm 1)$. Estaría suave tener una expresión

$$J_{\pm} |\psi, j, m\rangle = C |\psi, j, m \pm 1\rangle$$

Calculando la norma de $J_{\pm} |\psi, j, m\rangle$

$$\langle \psi, j, m | J_{\pm} J_{\pm} |\psi, j, m\rangle = \langle \psi, j, m | J^2 - J_z^2 \mp \hbar J_z |\psi, j, m\rangle$$

$$= \langle \psi, j, m | \psi, j, m \rangle^1 \left(\hbar^2 j(j+1) - \hbar^2 m^2 \mp \hbar^2 m \right)$$

$$\|\langle \hat{J}_{\pm} | \gamma, j, m \rangle\|^2 = |\langle \gamma |^2 \|\langle \gamma, j, m \rangle\|^2$$

$$\therefore J_{\pm} | \gamma, j, m \rangle = \pm \sqrt{j(j+1) - m(m \pm 1)} | \gamma, j, m \pm 1 \rangle$$

Para esta base

$$\langle \gamma', j', m' | \gamma, j, m \rangle = \delta_{jj'} \delta_{mm'} \delta_{\gamma'\gamma}$$

$$\sum_j \sum_{m=-j}^j \sum_{\gamma'} |\gamma, j, m \times \gamma', j, m| = 1$$

Ya teniendo esta base y sabiendo cómo operan los operadores sobre ella podemos calcular representaciones matriciales de J_z , J_x , J_+ , J_- , J_x , J_y

Usando la base

$$\beta = \{ | \gamma, j, m \rangle : j \in \mathbb{Z}, m = -j, \dots, j, \gamma \in \Gamma \}$$

$$\langle \gamma', j', m' | J^2 | \gamma, j, m \rangle = \hbar^2 j(j+1) \delta_{\gamma\gamma'} \delta_{jj'} \delta_{mm'}$$

$$\langle \gamma', j', m' | J_z | \gamma, j, m \rangle = \hbar m \delta_{\gamma\gamma'} \delta_{jj'} \delta_{mm'}$$

$$\langle \gamma', j', m' | J_+ | \gamma, j, m \rangle = \hbar \sqrt{j(j+1) - m(m+1)} \delta_{\gamma\gamma'} \delta_{jj'} \delta_{mm'}$$

$$\langle \gamma', j', m' | J_- | \gamma, j, m \rangle = \hbar \sqrt{j(j+1) - m(m-1)} \delta_{\gamma\gamma'} \delta_{jj'} \delta_{mm'}$$

$$J_x | \gamma, j, m \rangle = ?$$

$$\begin{aligned} J_+ &= J_x + i J_y \\ J_- &= J_x - i J_y \end{aligned} \Rightarrow J_x = \frac{J_+ + J_-}{2} \quad J_y = \frac{J_+ - J_-}{2i}$$

Ejemplos:

Como γ no afecta la estructura de las matrices, lo ignoraremos
(vamos a usar la base $|j, m\rangle$)

i) $j=0 \rightarrow$ Valores posibles de m
Sólo es el $m=0$

Base

$$\beta = \{|j=0, m=0\rangle\}$$

ii) $j=\frac{1}{2} \rightarrow$ Valores posibles de m
 $m = -\frac{1}{2}, \frac{1}{2}$

Base

$$\beta = \{|j=\frac{1}{2}, m=-\frac{1}{2}\rangle, |j=\frac{1}{2}, m=\frac{1}{2}\rangle\}$$

Notación común $\begin{matrix} \uparrow \\ |\downarrow\rangle \end{matrix} \quad \begin{matrix} \uparrow \\ |\uparrow\rangle \end{matrix}$

$$\begin{bmatrix} J^2 \end{bmatrix}_{\beta} = \begin{pmatrix} \langle \downarrow | J^2 | \downarrow \rangle & \langle \downarrow | J^2 | \uparrow \rangle \\ \langle \uparrow | J^2 | \downarrow \rangle & \langle \uparrow | J^2 | \uparrow \rangle \end{pmatrix}$$

$$= \hbar^2 \begin{pmatrix} \frac{3}{4} & 0 \\ 0 & \frac{3}{4} \end{pmatrix}$$

$$J^2 |\uparrow\rangle = J^2 |j=\frac{1}{2}, m=\frac{1}{2}\rangle = \hbar^2 \frac{1}{2} (\frac{1}{2}+1) |\uparrow\rangle$$

$$J^2 |\downarrow\rangle = J^2 |j=\frac{1}{2}, m=-\frac{1}{2}\rangle = \hbar^2 \frac{1}{2} (\frac{1}{2}+1) |\downarrow\rangle$$

$$\langle \uparrow | \downarrow \rangle = 0, \langle \uparrow | \uparrow \rangle = 1, \langle \downarrow | \downarrow \rangle = 1$$

$$\begin{bmatrix} J_z \end{bmatrix}_{\beta} = \begin{pmatrix} \langle \downarrow | J_z | \downarrow \rangle & \langle \downarrow | J_z | \uparrow \rangle \\ \langle \uparrow | J_z | \downarrow \rangle & \langle \uparrow | J_z | \uparrow \rangle \end{pmatrix} = \hbar \begin{pmatrix} -\frac{1}{2} & 0 \\ 0 & \frac{1}{2} \end{pmatrix}$$

$$[J_+]_{\beta} = \hbar \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \quad [J_-]_{\beta} = \hbar \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$[J_x]_{\beta} = \left[\frac{J_+ + J_-}{2} \right] = \hbar \begin{pmatrix} 0 & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & 0 \end{pmatrix}$$

$$[J_y]_{\beta} = \left[\frac{J_+ - J_-}{2i} \right] = \hbar \begin{pmatrix} 0 & -\frac{i}{2} \\ \frac{i}{2} & 0 \end{pmatrix}$$

iii) $j=0, 1 \rightarrow$ Valores posibles de m

$$j=0 \Rightarrow m=0$$

$$j=1 \Rightarrow m=-1, 0, 1$$

$$\text{Base } \beta = \{ |j=0, m=0\rangle, |j=1, m=-1\rangle, |j=1, m=0\rangle, |j=1, m=+1\rangle \}$$

$$= \{ |0,0\rangle, |1,-1\rangle, |1,0\rangle, |1,1\rangle \}$$

$$[J_z]_{\beta} = \begin{pmatrix} \langle 00 | J_z | 00 \rangle & \langle 00 | J_z | 1, -1 \rangle, \dots \\ \vdots & \ddots \\ \langle 11 | J_z | 11 \rangle \end{pmatrix}$$

Midiendo en distintos ejes
(para espín $j=\frac{1}{2}$)

$$[J_z]_{\beta} = \frac{\hbar}{2} \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \quad [J_x]_{\beta} = \frac{\hbar}{2} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

Los e-vectores de J_x son $\frac{| \uparrow \rangle + | \downarrow \rangle}{\sqrt{2}} = | \uparrow \rangle_x \frac{\hbar}{2}$

$\frac{| \uparrow \rangle - | \downarrow \rangle}{\sqrt{2}} = | \downarrow \rangle_x \frac{-\hbar}{2}$

Si el sistema está en el e-estado de J_z , $|↑\rangle$

¿Qué podemos obtener si medimos J_z ?

Sale $\frac{\hbar}{2}$ y el estado queda $|↑\rangle$

¿Qué podemos obtener si medimos J_x ?

$$|↑\rangle = \frac{|↑\rangle_x + |↓\rangle_x}{\sqrt{2}}$$

50% de veces $\frac{\hbar}{2}$

50% de veces $-\frac{\hbar}{2}$